

Transducteur de position linéaire sans contact à technologie magnétostrictive **HYPERWAVE**. L'absence de contact électrique sur le curseur élimine les problèmes d'usure et de consommation, ce qui garantit une durée de vie presque illimitée.

Grande précision de lecture de la mesure avec référence à la non-linéarité, répétabilité et hystérésis. Résistance élevée aux vibrations, chocs mécaniques, large plage de température de travail. Haute protection contre les agents extérieurs et immunité aux interférences CEM, pour une utilisation en milieu industriel contraignant.

| CARACTERISTIQUES TECHNIQUES | |
|--|--|
| Modèle | 50 à 4000 mm |
| Nombre d'aimants | 1 |
| Type de mesure | Déplacement/Vitesse |
| Principe de mesure | Magnétostrictif |
| Temps d'échantillonnage lecture position (typique) | 1 ms |
| Essai de choc DIN IEC68T2-27 | 100g - 11ms - coup unique |
| Vibrations DIN IEC68T2-6 | 15g / 10...2000Hz |
| Vitesse de déplacement | ≤10 m/s |
| Résolution de la donnée de position (sélectionnable) | 5, 10, 20, 50, 100 µm |
| Résolution de la donnée de vitesse | 0.5 mm/sec |
| Accélération maxi | ≤ 100 m/s ² déplacement |
| Type de curseur (voir note) | Curseur à glissière Curseur séparé flottant |
| Température de fonctionnement | -30...+85°C |
| Température de stockage | -40...+100°C |
| Coefficient de température | 25 ppm FS/°C |
| Protection | IP67 |

Remarque : Pour les courses > 2500 m, utiliser des curseurs à coulisseau ou flottants à une hauteur maximale de 4 mm

| CERTIFICATS | |
|-----------------|--|
| CE | |
| EAC | |
| cULus (pending) | |

Principales caractéristiques

- Structure mécanique optimisée
- Course de 50 à 4000mm
- Mesure de la position et de la vitesse (option)
- Montage rapide via une bride en acier
- Curseur magnétique à coulisseau ou curseur flottant
- Résistance aux vibrations (DIN IEC68T2/6 15g)
- Protection de l'environnement IP67
- Température de fonctionnement -30...+85°C
- Compatibilité électromagnétique CEM 2014/30/UE
- Conformité à la directive RoHS 2011/65/UE
- Gamme d'alimentation 18...30 Vcc
- Interface IO-Link V1.1
- Vitesse de transfert COM3 (230,4 kBaud)

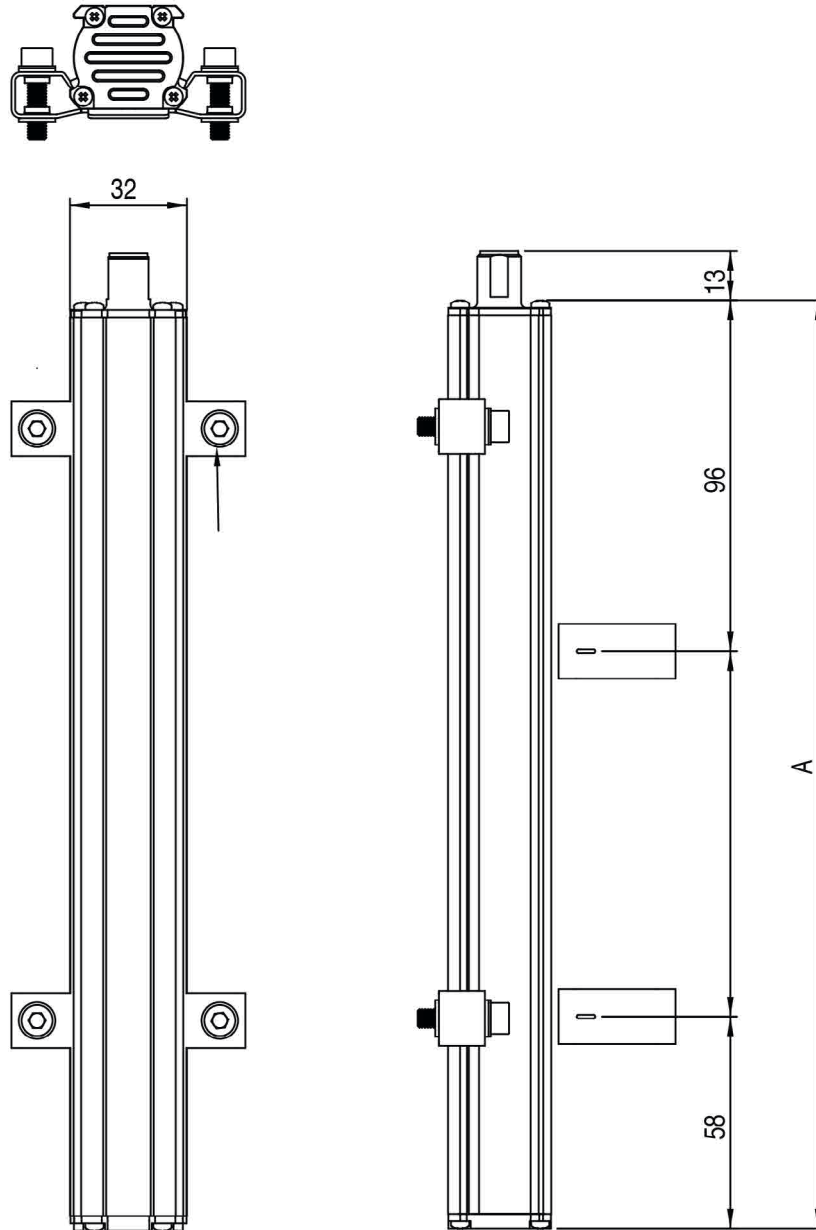
IO-Link

La série **WPL** avec interface numérique **IO-Link V 1.1**, est un appareil « intelligent » spécialement conçu pour répondre aux exigences du monde « **Industry 4.0** ». En plus des variables du processus (position/vitesse), le capteur fournit des informations acycliques auxiliaires (diagnostics/statistiques), ce qui favorise une gestion optimale de la machine. WPL dispose également de fonctions de paramétrage et de configuration pour assurer une installation facile dans le processus.

| CARACTERISTIQUES ELECTRIQUES | |
|---|---|
| Interface de communication | IO-Link |
| Protocole | V 1.1 |
| Profil | Capteur intelligent générique |
| Taux de transmission des données | COM3 (230.4 kBaud) |
| Type de données relatives à la position | 32 bits signé |
| Type de données relatives à la vitesse | 16 bits signé |
| Connecteur | M12 5 pin |
| Alimentation nominale | 18...30Vdc |
| Ondulation max. de l'alimentation | 1 Vpp |
| Absorption max. (*) | 1 W |
| Isolation électrique | 500 Vdc |
| Protection contre l'inversion de polarité | OUI (-30 Vdc) |
| Protection contre les surtensionsx | OUI (36 Vdc) |
| CEM | EN 61326-1 EN 61326-2-3 IO-Link EMC Specs |
| Mode SIO | OUI |
| SSCs (Switching Signal Channel) | OUI (nr. 2 optional) |
| Classe requise pour le port maître | A |
| Min. Durée du cycle | 1 ms |

(*) Ne tient pas compte de l'absorption sur DO en mode SIO (limitée à 200 mA)

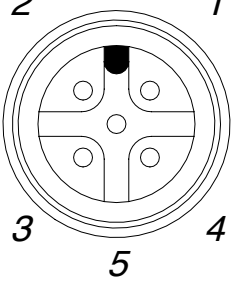
DIMENSIONS MECANQUES



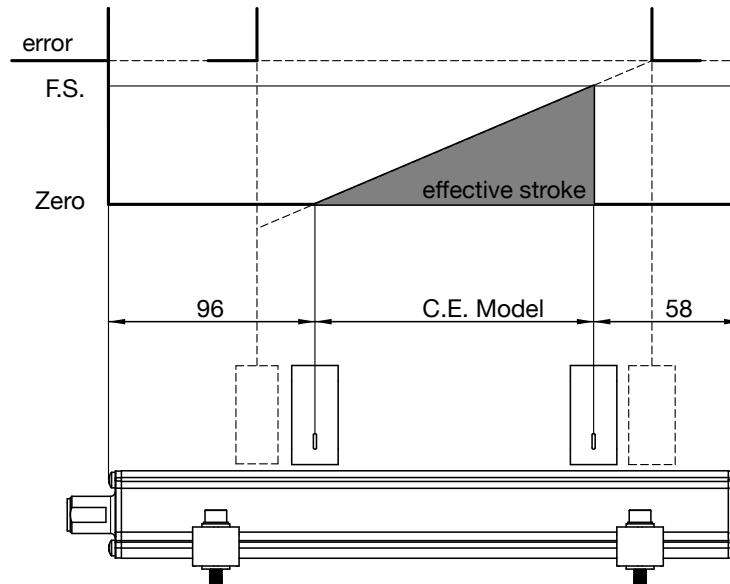
DONNEES ELECTRIQUES / MECANQUES

| Modèle | | 50 | 75 | 100 | 130 | 150 | 350 | 380 | 400 | 450 | 500 | 550 | 600 | 650 | 1200 | 1250 | 1300 | 1400 | 2250 | 2500 | 2750 | 3000 | 3250 | 3500 | 3750 | 4000 | | | |
|-------------------------|--------|---|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|--|--|--|
| | | 175 | 200 | 225 | 250 | 300 | 700 | 750 | 800 | 850 | 900 | 950 | 1000 | 1100 | 1500 | 1750 | 2000 | | | | | | | | | | | | |
| Temps d'échantillonnage | ms | 0,5 | | | | | 1 | | | | | | | 1,5 | | | 2 | | | 3 | | | | | | | | | |
| Course électrique | mm | Modèle | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Linéarité indépendante | ± %/FS | Typique: $\leq \pm 0,02$ % PE (min $\pm 0,060$ mm) avec curseur à glissière Typique : $\leq \pm 0,02$ % FS avec curseur flottant (la valeur dépend de la distance entre le curseur et le corps du capteur) | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Dimensions max. (A) | mm | Modèle + 154 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Répétabilité | mm | $< 0,02$ (limitée par la résolution de la valeur de sortie) | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Hystérésis | | $< \pm 0,005\%$ FS (minimum 0,010 mm) | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |

CONNEXIONS ELECTRIQUES

| Connecteur M12x1 5 broches | M12x1 Connecteur 5 broches | Sortie IO-LINK |
|---|----------------------------|----------------|
|  | 1 | V+ |
| | 2 | DO (*) |
| | 3 | V- |
| | 4 | IO-Link |
| | 5 | N.C. |

SORTIE IO-Link



SIGLE DE COMMANDE

Transducteur de position

W P L A

0 0 0 0 X X 0 0 X 0 0 X 0 X X

Interface

IO-Link L

Typologie connecteur

M12x1 (5 pin) A

Modèle

Sortie

A Position

B Position/SSCs (*)

C Position/Vitesse

D Position/SSCs/Vitesse

Otpion : Possibilité de commander des caractéristiques mécaniques/électriques différentes des modèles standards.

(*) Switching Signal Channel

Es.: WPL-A-0400 0000-X-X-0-0-X-00-X-0-XX

Transducteur modèle WPL-I, sortie IO-Link, connecteur A, modèle 400

CURSEURS EN OPTION

PCUR202



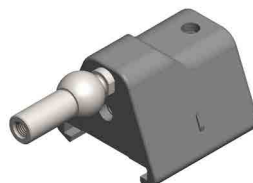
Curseur flottant

PCUR210



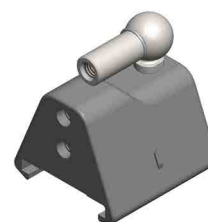
Curseur coulissant,
articulation axiale basse

PCUR211

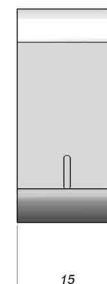
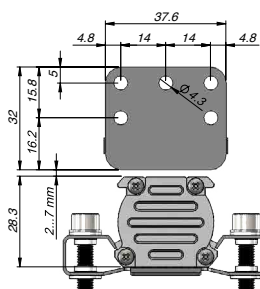
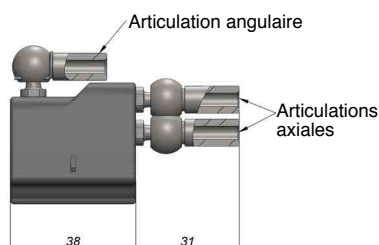
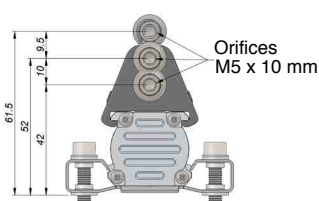


Curseur coulissant,
articulation axiale haute

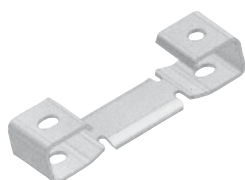
PCUR212



Curseur coulissant,
articulation anulaire

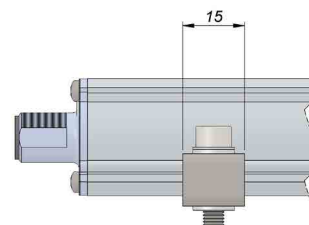


BRIDES DE FIXATION EN OPTION

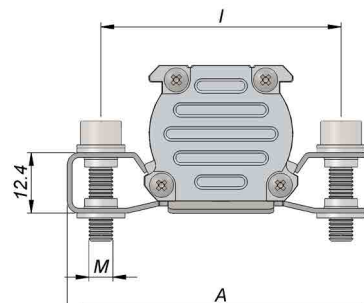


Bride de fixation de fixation (2 pour chaque Kit)

| | |
|--|------------|
| Bride de fixation en acier, entraxe 42,5mm | 090 |
| Bride de fixation en acier, entraxe 50mm | 091 |



| Code étriers | Entraxe | Vis | Encombrement |
|--------------|---------|-----------|--------------|
| PKIT090 | 42.5 | M4 | 56 |
| PKIT091 | 50 | M5 | 63.5 |



ACCESSOIRES

Connecteurs

Connecteur femelle à 5 pôles **CON031**

Connecteur femelle à 5 pôles, angulaire 90° **CON041**.

Câbles de raccordement IO-Link

Câble de 2 m non blindé avec connecteur femelle M12 à 5 pôles droit et connecteur mâle M12 à 5 pôles droit **CAV501**

Câble de 5m non blindé avec connecteur femelle M12 à 5 pôles droit et connecteur mâle M12 à 5 pôles droit **CAV502**

Câble de 10m non blindé avec connecteur femelle M12 à 5 pôles droit et connecteur mâle M12 à 5 pôles droit **CAV503**

Master IO-Link

Gefran a analysé et qualifié les principaux masters du marché qui sont conformes à la norme IEC 61131-9 concernant l'interface de communication numérique IO-Link 1.1, et donc compatibles avec les transducteurs WPL.

Remarque : Pour de plus amples informations (codes de commande, caractéristiques techniques, etc.), veuillez contacter Gefran ou écrire à : info@gefran.com.

Les normes d'installation électrique et le certificat de conformité sont disponibles sur le site www.gefran.com d'où ils peuvent être téléchargés. **GEFRAN spa** se réserve le droit d'apporter, à tout moment et sans préavis, toute modification esthétique ou fonctionnelle jugée utile ou nécessaire.

GEFRAN spa
via Sebina, 74
25050 PROVAGLIO D'ISEO (BS) - ITALIA
ph. 0309888.1 - fax. 0309839063
Internet: <http://www.gefran.com>

GEFRAN

DTS_WPL-A_12-2020_FRA